

英國BSI發布自駕車發展與評估控制系統指引



英國標準協會（British Standards Institution, BSI）於2020年4月30日發布「PAS 1880:2020：自駕車控制系統開發及評估指引（PAS 1880:2020: Guidelines for developing and assessing control systems for automated vehicles）」，該文件提供一系列的準則，提供自駕車研發者於發展控制系統時可安全有效的進行布建；本文件所涵蓋之自駕車類型主要為於（研發者）所設計及規劃之特定運行範圍內（operational design domain，以下簡稱ODD）下不需人工介入即可運送旅客與貨物者。

指引中就自駕車之控制系統設計進行分類，並提出研發者應針對不同目的與重點進行說明以及相關應遵循事項，其中應包含以下項目：

1. 任務：自駕車之任務應被定義。
2. ODD：自駕車之ODD應被定義並且應涵蓋其所有執行任務之面向。
3. 感知運作：於任務中感知運作系統執行時，自駕車應可判斷其是否遵循ODD之範圍，並可提供相關資料予決策系統。
4. 決策：當決策系統執行時，自駕車應可實施所有為達成任務所決策規劃之活動。
5. 控制運作：當控制運作系統執行時，自駕車應可於正常情況下控制其動作以完成任務，並可於無法執行正確行動時採取合適之措施。
6. 監控運作：當監控運作系統執行時，於整個任務過程中，自駕車應可監控其自身之運作。
7. 人身安全、系統安全與有效（Safe, secure and effective）：自駕車應可於所有時刻皆保持運作之人身安全、系統安全性與有效性。

本文為「經濟部產業技術司科技專案成果」

相關附件

[PAS 1880:2020: Guidelines for developing and assessing control systems for automated vehicles \(2020\) \[pdf\]](#)

你可能會想參加

→ [【2023科技法制變革論壇】AI生成時代所帶動的ChatGPT法制與產業新趨勢](#)

柯亦儒

組長 編譯整理

上稿時間：2020年07月

文章標籤

無人載具

自駕車/自動駕駛

人工智慧

智慧機械

推薦文章