



2016年11月澳洲國家交通委員會（簡稱NTC）公布「自駕車政策革新報告」（Regulatory reforms for automated road vehicles Policy Paper），當中釐清對自駕車各項可能遭遇的法規障礙並設定修正時程，2017年4月16號NTC並進一步依前份文件規劃提出「控制自駕車相關規範建議」討論文件，釐清自駕車的控制定義與相對應規範，並提出法制規範修正內容。

2016年澳洲政府並通過了關於陸路交通科技的「政策原則」（Policy Principles），其中包括政府決策時應基於改善交通安全、效率、永續發展和成果的可能實現，並且應以消費為中心等原則，這些原則構成了澳洲政府的政策框架。

澳洲NTC此份討論文件中，提出應釐清能「控制（in control）」自駕車的對象，此將影響自駕車事故的負責人為誰。NTC提出目前仍應定義人類駕駛為控制自駕車的一方而非自駕系統，以避免人類駕駛做出不適當的操作行為。

NTC並釐清「恰當控制」的定義。「恰當控制」為澳洲道路法規第297條第1項：「駕駛者不得駕駛車輛除非其有做出恰當控制」中所規範。恰當控制被目前的執法機關詮釋為駕駛者應坐在駕駛座上並至少有一隻手置於方向盤上。但「恰當控制」將因自動駕駛系統的操作方式受到挑戰。因此NTC認為「恰當控制」不一定需要將手置於方向盤上，而是要有足夠的警覺性和能即時進行干涉，此定義並應隨著科技發展而修正。

本次政策文件意見徵詢至2017年6月2日，收到意見後NTC將會意見納入未來的全國性實施政策方針，提交給澳洲交通與基礎建設諮議會（Transport and Infrastructure Council）通過，預計於2017年年底前完成此自駕車方針。

本文為「經濟部產業技術司科技專案成果」

相關連結

[National Transport Commission, Regulatory reforms for automated road vehicles](#)

[National Transport Commission, NTC seeks feedback on proposal for drivers to allow hands off the wheel in some automated vehicles, Apr. 12, 2017](#)



柯亦儒

組長 編譯整理

上稿時間：2017年05月

資料來源：

National Transport Commission, Regulatory reforms for automated road vehicles, [https://www.ntc.gov.au/Media/Reports/\(32685218-7895-0E7C-ECF6-551177684E27\).pdf](https://www.ntc.gov.au/Media/Reports/(32685218-7895-0E7C-ECF6-551177684E27).pdf) (last visited May 15, 2017).

National Transport Commission, NTC seeks feedback on proposal for drivers to allow hands off the wheel in some automated vehicles, Apr. 12, 2017, <https://www.ntc.gov.au/about-ntc/news/media-releases/ntc-seeks-feedback-on-proposal-for-drivers-to-allow-hands-off-the-wheel-in-some-automated-vehicles/>

文章標籤

人工智慧

物聯網

